

§ 1 Erinnerung & Grundlagen

1.1 Komplexe Zähl.

Konstruktion Wir def auf $\mathbb{R}^2$ zwei Operationen

$$+ : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \end{pmatrix}$$
$$\cdot : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 x_2 - y_1 y_2 \\ x_1 y_2 + x_2 y_1 \end{pmatrix}$$

Nochrechnen $(\mathbb{R}^2, +, \cdot)$ ist ein Körper, den wir als $\mathbb{C}$ bezeichnen.

$$0_{\mathbb{C}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad 1_{\mathbb{C}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{Wie üblich: } \mathbb{C}^* = \mathbb{C} \setminus 0_{\mathbb{C}}$$

Nochrechnen Die injektiv. Abb $\iota: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}, \quad x \mapsto \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix}$ ist ein

Körpermorphismus $\iota(x_1 + x_2) = \iota(x_1) + \iota(x_2)$, $\iota(x_1 \cdot x_2) = \iota(x_1) \cdot \iota(x_2)$, $\iota(x^{-1}) = \iota(x)^{-1}$

Notation Die Abb ι erlaubt $\mathbb{R}$ mit der x-Achse in $\mathbb{R}^2$ zu

identifizieren. Man bez. die x-Achse als „reelle Achse“, die y-Achse als „imaginäre Achse“

Die Identifikation erlaubt, Etl. von $\mathbb{R}$ als kompl. Zähl.

aufzufassen, wir schreiben ~~$\begin{pmatrix} \pi \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \pi+2 \\ 3 \end{pmatrix}$~~ $\pi + \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \pi+2 \\ 3 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} \pi \\ 0 \end{pmatrix}$$

Notation Das EH $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ wird mit i bezeichnet. Stoll $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = z$

Schreiben wir meist $x + iy$.

Berechne $i^2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = -1$

Notation Sei $z = x + iy$, dann nennt man x den „Realteil von z “.

y den „Imaginärteil von z “ Schreib $x = \operatorname{Re}(z)$ $y = \operatorname{Im}(z)$.

Beobachtung Die Abb. $\mathcal{C} \rightarrow \mathcal{C}$, $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \\ -y \end{pmatrix}$

(„Spiegelung an der reellen Achse“) ist ein Körpermorphismus.

$$\forall z_1, z_2 \in \mathcal{C} : \quad \mathcal{R}(z_1 + z_2) = \mathcal{R}(z_1) + \mathcal{R}(z_2), \quad \mathcal{R}(z_1 \cdot z_2) = \mathcal{R}(z_1) \cdot \mathcal{R}(z_2)$$

$$\forall z \in \mathcal{C}^* : \quad \mathcal{R}(z^{-1}) = \mathcal{R}(z)^{-1}$$

Es gilt: $\mathcal{R}(z) = z \iff z \in \mathbb{R}$.

Die Abb. wird als Konjugation bezeichnet. Der Schreibweise

$\bar{z} := \mathcal{R}(z)$ ist üblich.

Easy $\operatorname{Re}(z) = \frac{z + \bar{z}}{2} \quad \operatorname{Im}(z) = \frac{z - \bar{z}}{2i}$

Notation Die Euklidische Norm auf $\mathbb{C}$ wird mit $|\cdot|$ bezeichnet

Nachrechnen $\forall z \in \mathbb{C}, z = x+iy : |z| = \sqrt{x^2+y^2} = z \cdot \bar{z}$

Erinnerung Es gilt die Δ -Ungleichung $\forall z_1, z_2 \in \mathbb{C} : |z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$

Mithilfe des Betrags können wir das inverse sehr leicht ausrechnen

$$\text{Für alle } z \in \mathbb{C}^* \text{ ist } \frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{z \bar{z}} = \frac{1}{|z|^2} \cdot \bar{z}$$

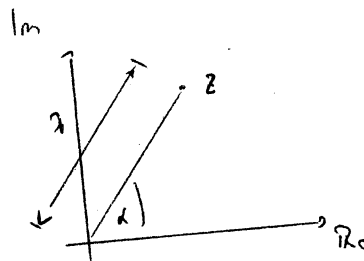
Insbes. ist für alle z mit $|z|=1$, $z^{-1} = \bar{z}$.

Weitere Konsequenz $|z_1 \cdot z_2| = |z_1| \cdot |z_2| \Rightarrow z_1 z_2 \cdot \overline{z_1 z_2} = \dots$

Geom. Bedeutung der Addition klar, das ist die Vektorraum-Addition des $\mathbb{R}^2$.

Geom. Bedeutung der Mult Spinnrad!

Vorüberlegung Wir können eine kompl. Zahl z durch Winkel $\alpha \in [0, 2\pi)$ und Betrag λ beschreiben



$$z = \lambda \cdot \begin{pmatrix} \cos \alpha \\ \sin \alpha \end{pmatrix}$$

Schreibweise

$$\alpha = \arg(z)$$

"Argument".

Die Abb.

$\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$,

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto z \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Mult. von kompl. Zahlen

Schreibt sich in Koordinaten so

$$z \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} \cos \alpha \\ \sin \alpha \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} (\cos \alpha)x - (\sin \alpha)y \\ (\sin \alpha)x + (\cos \alpha)y \end{pmatrix}$$

$$= \lambda \begin{pmatrix} \cos & -\sin \\ \sin & \cos \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Matrix-Vektor Produkt in $\mathbb{R}^2$

Drehmatrix; Drehung um Winkel α .

Mult. mit z bedeutet also

- Um Faktor $|z|$ Strecken
- Um Winkel $\arg(z)$ drehen

Merke Man mult. zwei kompl. Zahlen, indem man

Beträge multipliziert und Argumente (= Winkel) addiert!

Geometrische Bedeutung der Inversen

Sei $z \in \mathbb{C}^*$. Dann ist klar

$$|z^{-1}| = |z|^{-1} = \frac{|z|}{|z|^2} \quad ; \quad \arg(z^{-1}) = -\arg(z).$$

Damit ist die Inverse eindeutig festgelegt. Aber was bedeutet das anschaulich?

Erinnerung 1 Konjugation spiegelt das Argument
 $z \mapsto \bar{z}$ lässt Betrag unverändert.

Erinnerung 2 Spiegelung am Einheitskreis: $z \mapsto \frac{z}{|z|^2} = \frac{z}{z \bar{z}}$
• lässt Argument unverändert
• invertiert den Betrag

Es ist $z^{-1} = \frac{\bar{z}}{z \bar{z}} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$ Spiegelung $s(\bar{z}) = \overline{s(z)}$

Also: man invertiert eine kompl. Zahl durch Spiegelung am Einheitskreis
+ Konjugation.

Geom. Bedeutung des Quadrierens

Damit ist klar, was die Abb. $z \mapsto z^2$ macht

1) Betrag wird quadriert

2) Argument wird verdoppelt.

Umgekehrt. Gegeben eine Zahl z mit Betrag 1 und Arg. α ,

dann sei w die Zahl mit Betrag $\sqrt{1}$ und Argument $\alpha/2$

Dann ist $w^2 = z$

Also hat jede komplexe Zahl eine Wurzel!

Aber die Wurzel ist nicht eindeutig, denn $-w$ ist ebenfalls eine Wurzel

(Bieb. $-w$ ist die Zahl mit Betrag $\sqrt{1}$ und Argument $\alpha/2 + \frac{2\pi}{2}$)

Können sie das für Kubikwurzeln verallgemeinern?/

Bieb. Jedes $z \in \mathbb{C}^*$ hat also genau 2 Quadratwurzeln

$\mathbb{C}^* \rightarrow \mathbb{C}^*$

Die Abb. $z \mapsto z^2$ ist also surjektiv, aber nicht injektiv

(Jedes Elt. in $\mathbb{C}^*$ hat zwei Urbilder, nur 0 hat ein einziges Urbild)

Aber Achtung! Es gibt keine stetige Wurzelfunktion!

Angenommen, wir hätten stetige Fkt

$$w: \mathbb{C}^* \rightarrow \mathbb{C}^* \quad \text{sodass} \quad \forall z \in \mathbb{C}^*: \quad w(z)^2 = z$$

$$\text{Dann gilt } \forall z \in \mathbb{C}^*: \quad w(z^4)^2 = z^4$$

also untersch. sich $w(z^2)$ und z nur um ein Vorzeichen,

Konsig. der stetige Fkt. $f: z \mapsto \frac{w(z^2)}{z}$ nimmt Wert, nur ± 1
als

ist also konstant!

$$\text{Aber} \quad f(-z) = -f(z) \quad !!!$$

□